

MA2 - "písemná" přednáška 8.4.2020

Nejdříve slíbeme shrnutí "povídání" z minulé přednášky o implicitně definované funkci jedné proměnné.

Formulovali jsme problém:

Je dána jedna (obecně nelinéární) rovnice pro dvě neznámé $F(x, y) = 0$, a známe jedno řešení $(x_0, y_0) \in \mathbb{R}^2$ této rovnice, tedy platí $F(x_0, y_0) = 0$. A co je ten problém? Ujistit, kdy bude mít tato rovnice, při volbě x blízko x_0 , "blízko" y_0 jediné řešení y (z jedné rovnice $F(x, y) = 0$ asi nemůžeme určit obě neznámé, proto jednu - zde x - volíme). Pokud ke zvolenému x bude takto nalezeno "jediné" y , je tomu vlastně "zadána funkce" - a ta je nazývána implicitně definovaná.

Upřesňujeme definici:

- nechť (1) $F(x, y)$ je definována na množině $G \subset \mathbb{R}^2$, G -otevřená;
(2) existují bod $(x_0, y_0) \in G$ tak, že $F(x_0, y_0) = 0$

Pak říkáme, že rovnice $F(x, y) = 0$ je v okolí bodu (x_0, y_0) definována implicitně funkcí $y = y(x)$, jestliže existují $\varepsilon > 0, \delta > 0$ tak, že pro každé $x \in (x_0 - \delta, x_0 + \delta)$ je $y = y(x)$ jediné řešení rovnice $F(x, y) = 0$ takové, že $y(x) \in (y_0 - \varepsilon, y_0 + \varepsilon)$

- Tedy platí:
- 1) $y(x_0) = y_0$
 - 2) $F(x, y(x)) = 0$ pro $x \in (x_0 - \delta, x_0 + \delta)$

(dle minulé přednášky můžeme funkci též "přezkoumat" y , tj. $y = y(x)$ - v souladu s aplikacemi)

A odpovídá na danou otázku je (bylo uvedeno bez důkazu)

Věta (o implicitní funkci)

necht' (1) $F(x,y) \in C^{(k)}(G)$, $G \subset \mathbb{R}^2$ je otevřená množina, $k \in \mathbb{N}$

(2) $F(x_0, y_0) = 0$, $(x_0, y_0) \in G$

(3) $\frac{\partial F}{\partial y}(x_0, y_0) \neq 0$

Potom rovnice $F(x,y) = 0$ je v okolí bodu (x_0, y_0) definována implicitně funkcí $y = y(x)$, $y(x) \in C^{(k)}(U(x_0))$ a

$$y'(x) = - \frac{\frac{\partial F}{\partial x}(x, y(x))}{\frac{\partial F}{\partial y}(x, y(x))}, \quad x \in U(x_0).$$

Tedy o fci $y(x)$ „věme“ toto: 1) $y(x_0) = y_0$

2) $F(x, y(x)) = 0$ v $U(x_0)$

3) $y'(x_0) = - \frac{\frac{\partial F}{\partial x}(x_0, y_0)}{\frac{\partial F}{\partial y}(x_0, y_0)}$

Poznámka: moree pro $y'(x)$ jsme si „dohledali“ (užití věty o implicitní funkci) v minulém přednášce; ale doopravdy „číslně“ určíme $y'(x_0)$

(neboť analyticky $F(x,y)$ a $y(x_0) = y_0$, můžeme

i $\frac{\partial F}{\partial x}(x_0, y_0)$ i $\frac{\partial F}{\partial y}(x_0, y_0)$, tedy i $y'(x_0)$ (v 3) -

- pro $x \neq x_0$, $x \in U(x_0)$ analyticky „formuli“ pro $y'(x)$,

ale nemáme ani $\frac{\partial F}{\partial x}(x, y(x))$, ani $\frac{\partial F}{\partial y}(x, y(x))$ -

- neboť „nemáme“ $y(x)$.

Minule jsme si vyřídili příklad „technický“ -
řešili rovnice $x^3 + y^3 - 3xy - 3 = 0$ v okolí bodu $(x_0, y_0) = (1, 2)$,

ale i jeden příklad „teoretický“ - je-li dána v rovině
křivka a rovnici $F(x, y) = 0$ (kde F splňuje předpoklady
věty o implicitní funkci (aspoň pro $k=1$), $F(x_0, y_0) = 0$
a $\nabla F(x_0, y_0) \neq (0, 0)$), pak rovnice řečny k této křivce
v bodě (x_0, y_0) je (doela užitěně!)

$$\frac{\partial F}{\partial x}(x_0, y_0)(x - x_0) + \frac{\partial F}{\partial y}(x_0, y_0)(y - y_0) = 0$$

$$(\text{leť lze psát } dF(x_0, y_0)(x - x_0, y - y_0) = 0)$$

Příforměná, že jsme si křivku „nedefinovali (zadali) „příčně“,
ale bylo vysvětleto, že množinu $\{(x, y); F(x, y) = 0\}$ lze si
představit jako „vrstevnici“ grafu funkce $F(x, y) = z$
ne „výše“ $z=0$ - na předpoklady $F \in C^{(k)}(G)$ lze věřit
tome, že tato množina je křivka, jak si ji (axi) představujeme.

Příklad 1. Je dána elipsa a rovnici $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1$, $a > 0, b > 0$.

Pak rovnici lze psát: $F(x, y) = 0$, kde $F(x, y) = \frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} - 1$,

a necht (x_0, y_0) je bodem elipsy, tedy $F(x_0, y_0) = 0$;

$$F(x, y) \in C^\infty(\mathbb{R}^2), \quad \nabla F(x_0, y_0) = 2 \left(\frac{x_0}{a^2}, \frac{y_0}{b^2} \right) \neq (0, 0),$$

nebt počátek $(0, 0)$ na elipse neleží!

Jsou tedy splněny v našem příkladu předpoklady tečny
(o implicitní funkci) a rovnice tečny k elipse v bodě (x_0, y_0)
této elipsy je

$$2 \frac{x_0}{a^2} (x - x_0) + 2 \frac{y_0}{b^2} (y - y_0) = 0$$

a po úpravě (hrábneme 2 a využijeme, že $\frac{x_0^2}{a^2} + \frac{y_0^2}{b^2} = 1$)

dostaneme rovnici ve tvaru :

$$\frac{x_0 x}{a^2} + \frac{y_0 y}{b^2} = 1 \quad - \text{snadné "!!"}$$

A ještě si uvedeme jeden příklad k též o implicitní funkci
jedné proměnné - má tvar k funkci, definovaný implicitně,
která vzniká rovnice, která vyjde při řešení diferenciální
rovnice 1. řádu se separovatelnými proměnnými (rovnice "př"
řešení $y(x)$ se pokouší provést integrál této diferenciální rovnice) -
- a zde je příklad (opačná "část") - máme rovnici pro řešení,
a dostaneme diferenciální rovnici, jejíž řešení je rovnice dříve:

Příklad 2. Je dána rovnice

$$(1) \quad \ln(\sqrt{x^2 + y^2}) - \operatorname{arctg}\left(\frac{y}{x}\right) = 0 \quad ; \quad (x_0, y_0) = (1, 0)$$

Dana čme : $F(x, y) = \ln(\sqrt{x^2 + y^2}) - \operatorname{arctg}\left(\frac{y}{x}\right) :$

pak : 1) $F \in C^\infty(U(1, 0))$

2) $F(1, 0) = 0$

$$3) \quad \frac{\partial F}{\partial y}(1, 0) = \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{x^2 + y^2} \cdot 2y - \frac{1}{1 + \frac{y^2}{x^2}} \cdot \frac{1}{x} \Big|_{(1, 0)} = -1$$

Tedy vidíme, že jsou splněny předpoklady užití o implicitní funkci, tedy rovnice (1) je v okolí bodu (1,0) definována implicitně funkcí $y = y(x)$, tj. $y(1) = 0$ a platí

$$(2) \quad \frac{1}{2} \ln(x^2 + y^2(x)) - \arctg\left(\frac{y(x)}{x}\right) = 0 \quad \forall x \in U(1)$$

A použijeme-li „vzorec“ pro nepřímé $y'(x)$, dostaneme:

$$\frac{\partial F}{\partial x} = \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{x^2 + y^2} \cdot 2x - \frac{1}{1 + \frac{y^2}{x^2}} \cdot \left(-\frac{y}{x^2}\right) = \frac{x + y}{x^2 + y^2}$$

$$\frac{\partial F}{\partial y} = \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{x^2 + y^2} \cdot 2y - \frac{1}{1 + \frac{y^2}{x^2}} \cdot \frac{1}{x} = \frac{y - x}{x^2 + y^2}$$

Tedy: (dle „vzorce“)

$$y'(x) = - \frac{\frac{\partial F}{\partial x}(x, y(x))}{\frac{\partial F}{\partial y}(x, y(x))} = - \frac{x + y(x)}{y(x) - x} \quad \text{v okolí bodu } x=1,$$

Tedy, $y(x)$ je řešením diferenciální rovnice

$$y'(x) = - \frac{x + y(x)}{y(x) - x} \quad \text{s počáteční podmínkou } y(1) = 0$$

Rovnici pro $y'(x)$ bychom dostali též derivací vztahu (2) dle x ,
- můžete si zkusit.

A nyní zůstává dvě zobecnění" (a skutečně)

1) implicitně definovaná funkce více proměnných

Definice: Řekneme, že rovnice $F(x_1, x_2, \dots, x_n, y) = 0$ je v okolí bodu $(x_1^0, x_2^0, \dots, x_n^0, y_0)$ definována implicitně funkcí

$$y = f(x_1, x_2, \dots, x_n), \text{ kde}$$

$$1) F(x_1^0, x_2^0, \dots, x_n^0, y_0) = 0$$

2) existují $\varepsilon > 0$ a $\delta > 0$ taková, že pro každé

$X = (x_1, x_2, \dots, x_n) \in U(X_0, \delta)$ je $y = f(X)$ jediné řešení

rovnice $F(x_1, x_2, \dots, x_n, y) = 0$ takové, že $f(x_1, x_2, \dots, x_n) \in U(y_0, \varepsilon)$

(zde $X_0 = (x_1^0, x_2^0, \dots, x_n^0)$)

Pak (opět jako u rovnice $F(x, y) = 0, (x, y) \in \mathbb{R}^2$) platí:

$$1) F(x_1, x_2, \dots, x_n, f(x_1, x_2, \dots, x_n)) = 0 \quad \forall (x_1, x_2, \dots, x_n) \in U$$

$$2) f(x_1^0, x_2^0, \dots, x_n^0) = y_0$$

Poznámka : Pro jednodušší zápis budeme (opět) označit

$$(x_1, x_2, \dots, x_n) = X, (x_1^0, x_2^0, \dots, x_n^0) = X_0, f(x_1, x_2, \dots, x_n) = f(X);$$

a v aplikacích se opět místo funkce, definované implicitně

rovnice $F(x_1, x_2, \dots, x_n, y) = 0$ spíše $y = y(x_1, x_2, \dots, x_n)$ -

budeme často implicitně definovanou její explicitně.

Věta (o implicitní funkci více proměnných)

- Nechť 1) $F(x, y) \in C^{(k)}(G)$, $G \subset \mathbb{R}^{n+1}$, G -otevřená množina;
2) $F(x_0, y_0) = 0$, $(x_0, y_0) \in G$;
3) $\frac{\partial F}{\partial y}(x_0, y_0) \neq 0$;

Pak rovnice $F(x, y) = 0$ je v okolí bodu (x_0, y_0) definována implicitně funkcí $y = y(x) \in C^{(k)}(U(x_0, \delta))$ pro „jistě“ $\delta > 0$.

Parciální derivace funkce $y = y(x)$ jsou v tomto okolí $U(x_0, \delta)$ dány vzorcem“ pro $i = 1, 2, \dots, n$

$$\frac{\partial y}{\partial x_i}(x) = - \frac{\frac{\partial F}{\partial x_i}(x, y(x))}{\frac{\partial F}{\partial y}(x, y(x))}.$$

A například“ pro $X = (x_1, \dots, x_n)$:

$$(*) \quad \frac{\partial y}{\partial x_i}(x_1, \dots, x_n) = - \frac{\frac{\partial F}{\partial x_i}(x_1, \dots, x_n, y(x_1, \dots, x_n))}{\frac{\partial F}{\partial y}(x_1, \dots, x_n, y(x_1, \dots, x_n))}$$

A odvození vzorce (*): Za předpokladu našej platí:

$$(**) \quad F(x_1, \dots, x_n, y(x_1, \dots, x_n)) = 0 \quad \text{v} \quad U(x_0, \delta)$$

Funkce $F(x_1, \dots, x_n, y(x_1, \dots, x_n))$ má dle předpokladu našej všechny parciální derivace a k jejich odvození“ lze užít pravidla pro derivování složek funkce:

Jestliže platí (**), tj:

$$F(x_1, \dots, x_n, y(x_1, \dots, x_n)) = 0 \quad \text{v} \quad U(x_0, \delta),$$

$$\text{je i} \quad \frac{\partial}{\partial x_i} F(x_1, \dots, x_n, y(x_1, \dots, x_n)) = 0 \quad \text{v} \quad U(x_0, \delta)$$

a určitou reálnou konstantou dostáváme $\left(\frac{\partial y}{\partial x_i} = 0 \text{ pro } i \neq j \right)$

$$\frac{\partial F}{\partial x_i}(x_1, \dots, x_n, y(x_1, \dots, x_n)) + \frac{\partial F}{\partial y}(x_1, \dots, x_n, y(x_1, \dots, x_n)) \cdot \frac{\partial y}{\partial x_i}(x_1, \dots, x_n) = 0,$$

$$\text{a tedy} \quad \frac{\partial y}{\partial x_i}(x_1, \dots, x_n) = - \frac{\frac{\partial F}{\partial x_i}(x_1, \dots, x_n, y(x_1, \dots, x_n))}{\frac{\partial F}{\partial y}(x_1, \dots, x_n, y(x_1, \dots, x_n))},$$

neboli se použijí parciálních derivací funkce F i y a nenulovosti $\frac{\partial F}{\partial y}(x, y)$ v bodě (x_0, y_0) dostaneme, že

$$\frac{\partial F}{\partial y}(x, y) \neq 0 \quad \text{v} \quad U(x_0, \delta), \quad \delta > 0 \quad (\text{a to podle již ve "věle"})$$

Toto byl vlastně základní pro implicitně definované funkce více proměnných - takže to "berte".

A teď "trochu" vysvětlíme - jak máme kromě "tvorbu" uvedené měly o "implicitní" funkce více proměnných, a hlavně předpokladu 3) $\frac{\partial F}{\partial y}(x_1^0, \dots, x_n^0, y_0) \neq 0$:

Ustoupme " do \mathbb{R}^3 , tj: můžeme si představit

" nějaký jednoduchý příklad rovnice $F(x, y, z) = 0$

(v \mathbb{R}^3 budeme bod znát rovnice (x, y, z))

Necht' je dana rovnice $x^2 + y^2 + z^2 = R^2$, $R > 0$

Množina bodů v \mathbb{R}^3 $Y = \{ X = (x, y, z); x^2 + y^2 + z^2 = R^2, R > 0 \}$

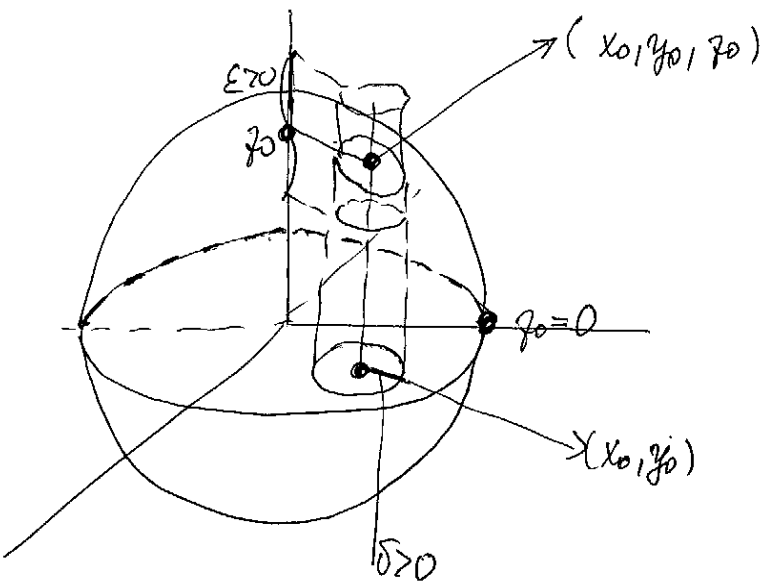
je povrch koule o středu v počátku O a poloměru $R > 0$ -

- říká se „kulová plocha“ nebo „sféra“ - neboť je Y

množina bodů, které mají od počátku O vzdálenost

$$d_3(O, X) = R \quad (= \sqrt{x^2 + y^2 + z^2})$$

Uvažme si bod $X_0 = [x_0, y_0, z_0] \in Y$, $z_0 > 0$ (pro $z_0 < 0$ analogické')



v okolí bodu (x_0, y_0, z_0) , $z_0 > 0$
kde sféru Y vyjádřit jako
graf funkce

$$z = \sqrt{R^2 - x^2 - y^2}, \text{ tj. } z = f(x, y),$$

ale pokud je $z_0 = 0$ tj:

bod (x_0, y_0, z_0) je na „rovníku“,

pak v zádnejší okolí bodu

$(x_0, y_0, 0)$ nelze sféru Y vyjádřit

pomocí grafu nějaké funkce

$z = f(x, y)$ - analogické přiblížení

s křivkami“ a implicitně def.

„ke dvou proměnných“.

A všimněme si, že zde je $\left(\frac{\partial F}{\partial z} = 2z \right) \frac{\partial F}{\partial z}(x_0, y_0, 0) = 0$! Tedy,

lečnat rovina je kolmá na osu z , a to je právě to, co

„nelze skodit“. Jakmile je ale $z_0 \neq 0$, pak už vždy kousek

sféry“ je možno popsat grafem funkce - lečnat rovina ke sféře

v touto bodě už je „dobrá“.

Příklad 2 - opět "teoretický"

Odvodem rovnice řešíme rovnici k ploše, dané rovnicí $F(x, y, z) = 0$ (*)
v bodě (x_0, y_0, z_0) této plochy, tj. $F(x_0, y_0, z_0) = 0$ -
za předpokladů věty o implicitní funkci, tj. $F \in C^1(G)$,
 G - otevřená, $G \subset \mathbb{R}^3$ a $(x_0, y_0, z_0) \in G$ a $\frac{\partial F}{\partial z}(x_0, y_0, z_0) \neq 0$:

Pak věta (o implicitní funkci) říká, že existuje funkce
 $z = z(x, y) \in C^1(U(x_0, y_0))$ a $z_0 = z(x_0, y_0)$, která splňuje
rovnici $F(x, y, z(x, y)) = 0$, tj. plochu, daná rovnicí (*)
je v okolí bodu (x_0, y_0, z_0) grafem funkce $z = z(x, y)$, dife-
rencovatelné v bodě (x_0, y_0) , tj. existuje ke grafu pře z
(tj. i k dané ploše) v bodě (x_0, y_0, z_0) tečná rovina, jejíž
rovnice je

$$z = z_0 + \frac{\partial z}{\partial x}(x_0, y_0)(x - x_0) + \frac{\partial z}{\partial y}(x_0, y_0)(y - y_0)$$

a navíc pro $\frac{\partial z}{\partial x}(x_0, y_0)$ a $\frac{\partial z}{\partial y}(x_0, y_0)$ máme "dají" rovnici

$$z = z_0 - \frac{\frac{\partial F}{\partial x}(x_0, y_0, z_0)}{\frac{\partial F}{\partial z}(x_0, y_0, z_0)}(x - x_0) - \frac{\frac{\partial F}{\partial y}(x_0, y_0, z_0)}{\frac{\partial F}{\partial z}(x_0, y_0, z_0)}(y - y_0),$$

což uprosobením rovnice $\frac{\partial F}{\partial z}(x_0, y_0, z_0)$ dostaneme rovnici řešíme
rovnici : $\frac{\partial F}{\partial x}(x_0, y_0, z_0)(x - x_0) + \frac{\partial F}{\partial y}(x_0, y_0, z_0)(y - y_0) + \frac{\partial F}{\partial z}(x_0, y_0, z_0)(z - z_0) = 0$,

tj.
$$\frac{\nabla F(x_0, y_0, z_0) \cdot (x - x_0, y - y_0, z - z_0) = 0}{}$$

neboli
$$\nabla F(x_0) \cdot (x - x_0) = 0$$

A ještě poznámka 1.

Stejně jako u odvození rovnice tečny ke křivce, dané rovnici $F(x,y)=0$ v bodě (x_0, y_0) křivky stačilo, aby $\nabla F(x_0, y_0) \neq (0,0)$ (v případě, že $\frac{\partial F}{\partial y}(x_0, y_0) = 0$, ale $\frac{\partial F}{\partial x}(x_0, y_0) \neq 0$ lze modifikací "něj o implikativní funkci" křivku v okolí bodu (x_0, y_0) uvažovat jako graf funkce $x = x(y)$, $x(y_0) = x_0$), stačí i když u plochy, dané rovnici $F(x,y,z)=0$ pro tečnu rovnice v bodě (x_0, y_0, z_0) křivky, aby $\nabla F(x_0, y_0, z_0) \neq (0,0,0)$ (zde-li upř. $\frac{\partial F}{\partial x}(x_0, y_0, z_0)$, opět, v okolí bodu (x_0, y_0, z_0) je plocha uvažována jako graf funkce $x = x(y,z)$, $x(y_0, z_0) = x_0$ a podobně i v situaci, kdy $\frac{\partial F}{\partial y}(x_0, y_0, z_0) \neq 0$)

Příklad 3 - aplikace příkladu 2

Uvažme kulovou plochu o rovnici $x^2 + y^2 + z^2 - R^2 = 0$, $R > 0$,

a bod této plochy (x_0, y_0, z_0) , tj. $x_0^2 + y_0^2 + z_0^2 - R^2 = 0$.

Pak $\nabla F(x_0, y_0, z_0) = 2(x_0, y_0, z_0) \neq (0,0,0)$

neboť počátek ne dané ploše "nelieží".

Tedy, tečnu rovnic ke kulové ploše v bodě (x_0, y_0, z_0)

ma' rovnici $x_0 x + y_0 y + z_0 z = R^2$

neboť: $x_0(x - x_0) + y_0(y - y_0) + z_0(z - z_0) = 0$

lze upravit $x_0 x + y_0 y + z_0 z = \underbrace{x_0^2 + y_0^2 + z_0^2}_{= R^2}$

A poznámka - $\nabla F(x_0, y_0, z_0) = \lambda(x_0, y_0, z_0)$ je tedy
kolmý k tečné rovině v bodě dané
plochy!

A toto platí obecně: Je-li plocha dána rovnicí $F(x, y, z) = 0$,
 $F(x_0, y_0, z_0) = 0$ a F splňuje předpoklady ucty
o implicitní funkci, tj. $\nabla F(x_0, y_0, z_0) \neq (0, 0, 0)$,
je $\nabla F(x_0, y_0, z_0)$ kolmý k jediné tečné rovině
ke které v bodě (x_0, y_0, z_0) plochy - a nazývá se
normálový vektor plochy v bodě (x_0, y_0, z_0)
(už tečné například při přímém integrálu - nejdříve
část uvažovanou)

Příklad 4 - technický

je dána rovnice $x^3 - 3xyz - 1 = 0$ (*)
a $(x_0, y_0, z_0) = (0, 2, 1)$

Je danou rovnicí v okolí bodu $(0, 2, 1)$ definována implicitně
funkce $z = z(x, y)$? - tak už uvidíme příkladem.

- A odpovídá: ověřme $F(x, y, z) = x^3 - 3xyz - 1$;
pak
- 1) $F \in C^\infty(\mathbb{R}^3)$
 - 2) $F(0, 2, 1) = 1 - 0 - 1 = 0$
 - 3) $\frac{\partial F}{\partial z}(0, 2, 1) = 3x^2 - 3xy \Big|_{(0, 2, 1)} = 3 \neq 0$
- } \Rightarrow

\Rightarrow v okolí bodu $(0, 2, 1)$ rovnicí (*) je implicitně definována
funkce $z = z(x, y)$, $z(0, 2) = 1$ a

funkce $x(x,y)$ splňuje rovnici (v okolí bodu $(0,2)$)

$$(*) \quad \underline{x^3(x,y) - 3xy z(x,y) - 1 = 0}$$

Necht' ji máš učit aproximovat lineárně "kousek" této rovnice, tj. funkci $x = x(x,y)$ v okolí bodu $(0,2)$; tj:

$$x(x,y) \cong x(0,2) + \frac{\partial x}{\partial x}(0,2) \cdot x + \frac{\partial x}{\partial y}(0,2)(y-2)$$

Víme, že $x(0,2) = 1$, ještě ji třeba zjistit parciální derivace. Větu dávat navíc pro užití derivací $\frac{\partial z}{\partial x}, \frac{\partial z}{\partial y}$ v okolí bodu $(0,2)$:

$$\frac{\partial z}{\partial x}(x,y) = - \frac{\frac{\partial F}{\partial x}(x,y, z(x,y))}{\frac{\partial F}{\partial z}(x,y, z(x,y))} = - \frac{-3y z(x,y)}{3z^2(x,y) - 3xy} = + \frac{y z(x,y)}{z^2(x,y) - xy}$$

$$\frac{\partial z}{\partial y}(x,y) = - \frac{\frac{\partial F}{\partial y}(x,y, z(x,y))}{\frac{\partial F}{\partial z}(x,y, z(x,y))} = - \frac{-3x z(x,y)}{3z^2(x,y) - 3xy} = \frac{x z(x,y)}{z^2(x,y) - xy}$$

a tedy pro $(x_0, y_0) = (0,2)$ dostaneme:

$$\frac{\partial z}{\partial x}(0,2) = 2, \quad \frac{\partial z}{\partial y}(0,2) = 0$$

a pak $x(x,y) \cong 1 + 2x$ v okolí bodu $(0,2)$

Ukážeme si ještě jinou cestu při užití derivací implicitně definované funkce, a to derivováním rovnice $(*)$, kterou funkce $z(x,y)$ splňuje - available při užití derivací uvnitř "kaldů" je to cesta "lepší".

Funkce $z(x,y)$ splňuje rovnici (v okolí bodu $(0,2)$):

$$(**) \quad z^2(x,y) - 3xy z(x,y) - 1 = 0$$

Derivujeme (**), podle x : (píšeme zde $\frac{\partial z}{\partial x}$ „místo“ $\frac{\partial z}{\partial x}(x,y)$)

$$3z^2(x,y) \cdot \frac{\partial z}{\partial x} - 3y z(x,y) - 3xy \frac{\partial z}{\partial x} = 0$$

$$\text{tj. (***)} \quad \frac{\partial z}{\partial x} (z^2(x,y) - xy) - y \cdot z(x,y) = 0, \quad \text{tj. (dalek)}$$

$$(****) \quad \frac{\partial z}{\partial x}(x,y) = \frac{y z(x,y)}{z^2(x,y) - xy}$$

a derivaci (**), podle y :

$$3z^2(x,y) \cdot \frac{\partial z}{\partial y} - 3x z(x,y) - 3xy \frac{\partial z}{\partial y} = 0$$

$$\text{tj.} \quad \frac{\partial z}{\partial y} (z^2(x,y) - xy) - x z(x,y) = 0, \quad \text{a tedy (opět)}$$

$$\frac{\partial z}{\partial y}(x,y) = \frac{x z(x,y)}{z^2(x,y) - xy}$$

a zároveň uvidíme $\frac{\partial^2 z}{\partial x \partial y}(0,2)$: $(\frac{\partial z}{\partial x}(0,2) = 2, \frac{\partial z}{\partial y}(0,2) = 0)$

derivujeme (***) podle y (je to jednoduchší, než derivace
algebra, a vyjádření $\frac{\partial z}{\partial x}(x,y)$ (***) : dostaneme

$$\frac{\partial^2 z}{\partial x \partial y} (z^2(x,y) - xy) + \frac{\partial z}{\partial x} (2 \cdot z(x,y) \cdot \frac{\partial z}{\partial y} - x) - z(x,y) - y \frac{\partial z}{\partial y} = 0$$

a pro $(x_0, y_0) = (0, 2)$:

$$\frac{\partial^2 z}{\partial x \partial y}(0,2) \cdot 1 + 2 \cdot (0 - 0) - 2 - 0 = 0 \Rightarrow$$

$$\frac{\partial^2 z}{\partial x \partial y}(0,2) = 1$$

(a podobně lze uvidět: $\frac{\partial^2 z}{\partial x^2}(0,2), \frac{\partial^2 z}{\partial y^2}(0,2)$)

A ještě poznámka k výpočtu "parciálních derivací" funkce
 $y = y(x_1, \dots, x_n)$, definované implicitně rovnicí $F(x_1, \dots, x_n, y) = 0$
v okolí bodu $(x_1^0, \dots, x_n^0, y^0)$ (předpokládáme, že platí předpoklady
už o implicitně definované funkci):

Rovnice $F(x_1, \dots, x_n, y) = 0$

je obecně nelineární v y , ale při výpočtu "parciálních
derivací" funkce $y(x_1, \dots, x_n)$ dostaneme pro hledané

parciální derivace $\frac{\partial y}{\partial x_i}(x_1, \dots, x_n)$ rovnice lineární,

a vždy je u $\frac{\partial y}{\partial x_i}$ nenulový koeficient, $\frac{\partial F}{\partial y}(x_1, \dots, x_n, y(x_1, \dots, x_n)) \neq 0$

v okolí bodu (x_1^0, \dots, x_n^0) . A totéž platí i při výpočtu "parciálních
derivací" vyšších řádů (dle už má funkce implicitně definovaná danou rovnicí derivace stejného řádu,
jako "rovnice", a u derivace, kterou chceme určit derivovatelnou dané rovnice, bude koeficient $\frac{\partial F}{\partial y}(x_1, \dots, x_n, y(x_1, \dots, x_n))$).

A druhé (a poslední) upozornění na

systemy funkcí, definovaných implicitně soustavou
obecně nelineárních rovnic

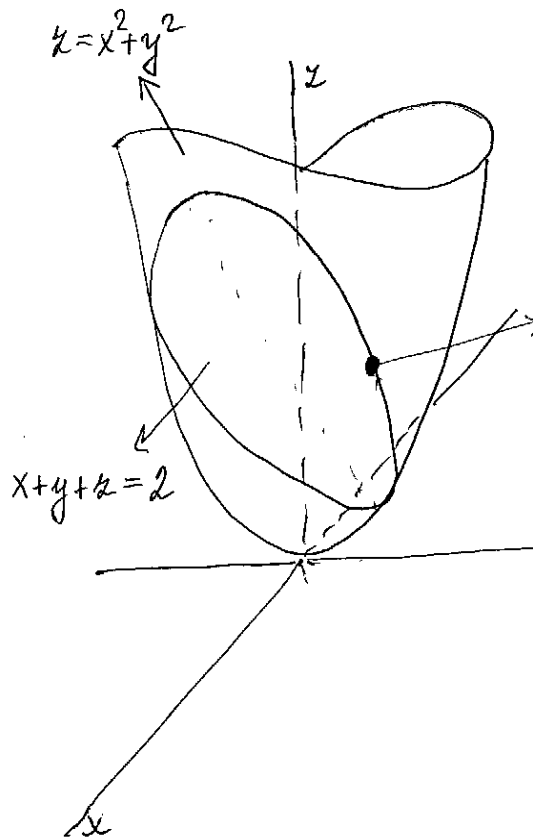
(nebude se šlovně, ale je dohoda se svým bratrem s tímto
problémem sesnadit - nezáří se "hodit" v aplikacích
matematiky)

Začneme příkladem, pak budeme problém a jeho řešení formulovat obecně (s vysvětlením, ale bez důkazů, jako dříve)

Příklad: Je dána soustava dvou rovnic

(1) $(F_1(x,y,z) \equiv) x + y + z - 2 = 0$ - rovina

(2) $(F_2(x,y,z) \equiv) x^2 + y^2 - z = 0$ - rotační paraboloid



a bod $(x_0, y_0, z_0) = (-1, 1, 2)$ je řešením (1), (2) -

- jak "vypadá" řešení soustavy v okolí bodu

$(-1, 1, 2)$? Uvažujeme-li "geometricky",

$(-1, 1, 2)$ je místo o průsečíku rotačního paraboloidu a roviny - asi to bude "křivka, na které leží bod $(-1, 1, 2)$ -

- a přijde asi o to tuto křivku popsat

"parametricky", tj. zda přijde "při volbě"

"místa "x" jako parametru popsat

podobu jako množinu bodů

$(x, y(x), z(x)), x \in U(x_0)$ (zde $x_0 = -1$);

tedy se objeví otázka, kdy bude mít soustava rovnic (1), (2)

(tj. soustava dvou rovnic pro tři neznámé) při volbě jedné

neznámé (jako parametru) x jedinečné řešení $y(x), z(x)$

při zvolení $x \in U(x_0)$? Ukážeme to:

(U soustavy rovnic lineárních "radí" LA - rovnice by měly být "lineárně nezávislé")

Předpokládejme, že soustavou (1),(2) jsou (asi bude možno implicitně) definovány funkce $y=y(x)$, $z=z(x)$ v okolí bodu $x_0 = -1$ tak, že platí v $U(x_0)$

$$(1) \quad x + y(x) + z(x) - 2 = 0$$

$$(2) \quad x^2 + y^2(x) - z(x) = 0$$

a funkce $y(x)$, $z(x)$ mají derivace, jež při derivování u'm (1),(2) dostaneme následující soustavu pro $y'(x)$ a $z'(x)$:

$$(1)' \quad 1 + y'(x) + z'(x) = 0 \quad (\text{v } U(x_0))$$

$$(2)' \quad 2x + 2y(x)y'(x) - z'(x) = 0$$

Soustava (1)', (2)' má pro zvolené $x \in U(x_0)$ právě jedno řešení, neboť determinant soustavy

$$\begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 2y(x) & -1 \end{vmatrix} \left(= \begin{vmatrix} \frac{\partial F_1}{\partial y} & \frac{\partial F_1}{\partial z} \\ \frac{\partial F_2}{\partial y} & \frac{\partial F_2}{\partial z} \end{vmatrix} (x, y(x), z(x)) \right) \neq 0$$

$$\text{pro } x = x_0 (= -1) \quad ; \quad \text{zde } \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 2 & -1 \end{vmatrix} = -1 - 2 = -3$$

Tedy, determinant

$$(*) \quad \begin{vmatrix} \frac{\partial F_1}{\partial y}(x_0, y_0, z_0) & \frac{\partial F_1}{\partial z}(x_0, y_0, z_0) \\ \frac{\partial F_2}{\partial y}(x_0, y_0, z_0) & \frac{\partial F_2}{\partial z}(x_0, y_0, z_0) \end{vmatrix} \neq 0$$

a to asi budeme potřebovat v obecné formulaci věty o explicitní funkci implicitně definované ujdle soustavou dvou rovnic -

- analogie $\frac{\partial F}{\partial y}(x_0, y_0) \neq 0$ pro „jednu“ rovnici $F(x, y) = 0$
 (kde $F(x_0, y_0) = 0$) v okolí bodu (x_0, y_0) se tvoří „ $y = y(x)$ “

Determinant $\begin{vmatrix} \frac{\partial F_1}{\partial y} & \frac{\partial F_1}{\partial z} \\ \frac{\partial F_2}{\partial y} & \frac{\partial F_2}{\partial z} \end{vmatrix} (x_0, y_0, z_0)$ se nazývá Jacobian

(determinant Jacobiho matice zohrazení (F_1, F_2) vzhledem ke proměnným y, z) a budeme tento determinant znóčit $\frac{D(F_1, F_2)}{D(y, z)} (x_0, y_0, z_0)$.

A zkusme formulovat definici a metu o implicitních "funkcích" pro tento případ:

Řekněme soustavu rovnic $(*) \begin{cases} F_1(x, y, z) = 0 \\ F_2(x, y, z) = 0 \end{cases}$ a bod (x_0, y_0, z_0)

řekněme, že platí $F_i(x_0, y_0, z_0) = 0, i=1, 2$.

Definice: Soustava $(*)$ jsou v okolí bodu (x_0, y_0, z_0) definovány implicitně funkce $y = y(x), z = z(x)$, když existují $\varepsilon > 0, \delta > 0$ tak, že pro každé $x \in U(x_0, \delta)$ je $(y(x), z(x))$ jediné řešení soustavy $(*)$ takové, že $(y(x), z(x)) \in U((y_0, z_0), \varepsilon)$.

- Věta Nechť
- 1) $F_1, F_2 \in C^{(k)}(G), G \subset \mathbb{R}^3$
 - 2) $F_i(x_0, y_0, z_0) = 0, i=1, 2, (x_0, y_0, z_0) \in G$
 - 3) $\frac{D(F_1, F_2)}{D(y, z)}(x_0, y_0, z_0) \neq 0$.

Pak je soustava $(*)$ v okolí bodu (x_0, y_0, z_0) definována dvojicí funkcí $y(x), z(x), y(x) \in C^{(k)}(U(x_0))$ a $z(x) \in C^{(k)}(U(x_0))$, tedy platí, že $F_i(x, y(x), z(x)) = 0$ v $U(x_0), i=1, 2$
a $y(x_0) = y_0, z(x_0) = z_0$.

Ú doplněné příklady -

ověřme tedy v implicitních funkcích¹:

$$(1) \quad F_1, F_2 \in C^\infty(\mathbb{R}^3)$$

$$(2) \quad F_i(-1, 1, 2) = 0, \quad i=1, 2$$

$$(3) \quad \frac{D(F_1, F_2)}{D(y, z)}(-1, 1, 2) = -3 \quad (\text{už jsme spočítali});$$

Tedy, soustavou $F_i(x, y, z) = 0, i=1, 2$ jsou v okolí bodu $(x_0, y_0, z_0) = (-1, 1, 2)$ definovány implicitně funkce $y = y(x), z = z(x), y(-1) = 1, z(-1) = 2; y(x), z(x) \in C^\infty(U(-1))$ a naše úkolem je určit $y'(-1)$ a $z'(-1)$ (ze soustavy rovnic)

$$y'(x) + z'(x) = -1$$

$$\underline{2y(x)y'(x) - z'(x) = -2x}$$

a řešíme $y'(x) = \frac{-2x-1}{2y+1}, \quad z'(x) = -y'(x)-1 = \frac{2(x-y)}{2y+1}$

$$\left(\frac{D(F_1, F_2)}{D(y, z)}(x, y, z) = \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 2y & -1 \end{vmatrix} = -1 - 2y \neq 0 \text{ ve všech } (x, y, z) \right)$$

v okolí bodu $(-1, 1, 2)$, přičemž $\frac{D(F_1, F_2)}{D(y, z)}(-1, 1, 2) = -3$

tedy, $y'(-1) = \frac{1}{3}, z'(-1) = -\frac{4}{3}$, a vektor $(1, y'(-1), z'(-1))$

je tečnou vektor ke křivce, dané parametricky ve tvaru

$(x, y(x), z(x))$ v bodě (x_0, y_0, z_0) , tj. ke vyjádřit tečnu

ke křivce v bodě $(x_0, y_0, z_0) = (-1, 1, 2)$:

$$x = -1 + 3t$$

$$y = 1 + t \quad t \in \mathbb{R}$$

$$z = 2 - 4t$$

(vektorový vektor jsme
mali $3(1, \frac{1}{3}, -\frac{4}{3})$)

A takto se formulují definitivní zobrazení problémy:

Nejme soustavu rovnic $(m, m \in \mathbb{N})$

$$(*) \left\{ \begin{array}{l} F_1(x_1, \dots, x_n, y_1, \dots, y_m) = 0 \\ F_2(x_1, \dots, x_n, y_1, \dots, y_m) = 0 \\ \dots \\ F_m(x_1, \dots, x_n, y_1, \dots, y_m) = 0 \end{array} \right. \quad \left. \begin{array}{l} \text{shukně } X = (x_1, \dots, x_n), Y = (y_1, \dots, y_m) \\ F_1(X, Y) = 0 \\ F_2(X, Y) = 0 \\ \dots \\ F_m(X, Y) = 0 \end{array} \right. \quad \begin{array}{l} X \in \mathbb{R}^n, Y \in \mathbb{R}^m \end{array}$$

1) Necht' $F_i(x_1, \dots, x_n, y_1, \dots, y_m)$ jsou definovány v otevřené množině $G \subset \mathbb{R}^{n+m}$, $i=1, 2, \dots, m$

2) $F_i(x_1^0, \dots, x_n^0, y_1^0, \dots, y_m^0) = 0$, $i=1, 2, \dots, m$, $(x_1^0, \dots, x_n^0, y_1^0, \dots, y_m^0) \in G$

Definice: Soustava (*) jsou v okolí bodu $(x_0, y_0) \in G$ ($x_0 = (x_1^0, \dots, x_n^0)$,

$y_0 = (y_1^0, \dots, y_m^0)$) definovány implicitně funkcí $y_i(x)$, $i=1, 2, \dots, m$,

pokud existuje $\varepsilon > 0$, $\delta > 0$ tak, že pro každé $X \in \mathcal{U}(x_0, \delta)$

je určena funkce $Y(X) = (y_1(X), \dots, y_m(X))$ jež dává řešení

soustavy (*) takové, že $Y(X) \in \mathcal{U}(y_0, \varepsilon)$.

Věta: (o systému "implicitních" funkcí): Necht'

1) $F_1, \dots, F_m \in C^{(k)}(G)$, $G \subset \mathbb{R}^{n+m}$ otevřená;

2) $F_i(x_0, y_0) = 0$, $i=1, 2, \dots, m$, $(x_0, y_0) \in G$

3) $\frac{D(F_1, \dots, F_m)}{D(y_1, \dots, y_m)}(x_0, y_0) \neq 0$.

Pak je soustavou (*) v okolí bodu $(x_0, y_0) \in G$ definována

implicitně systémem funkcí $y_1(x), \dots, y_m(x)$ tak, že

$F_i(x, Y(x)) = 0$ v $\mathcal{U}(x_0)$, $i=1, \dots, m$ a $Y(x_0) = y_0$

A ještě dva příklady:

1. Transformace souřadnic - kartézské „do“ polárních:

$$(*) \begin{cases} x - r \cos \varphi = 0 \\ y - r \sin \varphi = 0 \end{cases}, \text{ tj. } \begin{cases} F_1(x, y, r, \varphi) = 0 \\ F_2(x, y, r, \varphi) = 0 \end{cases}$$

v okolí bodu $(x_0, y_0, r_0, \varphi_0)$ ($r_0 > 0$), kde $F_i(x_0, y_0, r_0, \varphi_0) = 0$

ověřme předpoklady metody o „systému“ implicitních funkcí:

- 1) $F_i(x, y, r, \varphi) \in C^\infty(U(x_0, y_0, r_0, \varphi_0))$, $r_0 > 0$, $i=1,2$;
- 2) $F_i(x_0, y_0, r_0, \varphi_0) = 0$, $r_0 > 0$, $i=1,2$ (předpokládáme v úloze)
- 3) $\frac{D(F_1, F_2)}{D(r, \varphi)}(x_0, y_0, r_0, \varphi_0) = \begin{vmatrix} -\cos \varphi_0 & r_0 \sin \varphi_0 \\ -\sin \varphi_0 & -r_0 \cos \varphi_0 \end{vmatrix} = r_0 \neq 0$,

tedy, dle metody (o „systému“ implicitních funkcí) je soustava (*) definována dvojicí funkcí $r=r(x, y)$, $\varphi=\varphi(x, y)$ (implicitně) v okolí bodu $(x_0, y_0, r_0, \varphi_0)$, $r_0 > 0$ (tj. $(x_0, y_0) \neq (0, 0)$), tedy, v okolí každého bodu $(x_0, y_0) \neq (0, 0)$ má soustava (*), zvolíme-li (x, y) z tohoto okolí, jediné řešení $r=r(x, y)$ a $\varphi=\varphi(x, y)$, tj. v okolí každého bodu $(x_0, y_0) \neq (0, 0)$ existuje k zobrazení $x=r \cos \varphi$, $y=r \sin \varphi$ inverzní zobrazení, mající také spojité parciální derivace.

2. A příklad „technický“:

je dána soustava rovnic

$$\left. \begin{aligned} (F_1(x, y, u, v) \equiv) & \quad x + y - 2u^2 + v^2 = 0 \\ (F_2(x, y, u, v) \equiv) & \quad x - y - uv = 0 \end{aligned} \right\} (*)$$

a bod $(x_0, y_0, u_0, v_0) = (1, 0, 1, 1)$

Ukažme, že soustavou rovnic (*) je v okolí bodu (x_0, y_0, u_0, v_0) definována implicitně dvojice funkcí $u = u(x, y)$, $v = v(x, y)$.

Ověřme předpoklady věty „o systémech“ implicitních funkcí:

Platí: 1) $F_i \in C^\infty(\mathbb{R}^4)$, $i=1, 2$;

2) $F_i(1, 0, 1, 1) = 0$, $i=1, 2$;

$$3) \frac{D(F_1, F_2)}{D(u, v)}(1, 0, 1, 1) = \begin{vmatrix} -4u & 2v \\ -v & -u \end{vmatrix}_{(1, 0, 1, 1)} = \begin{vmatrix} -4 & 2 \\ -1 & -1 \end{vmatrix} = 6 (\neq 0)$$

tj. soustavou (*) jsou v okolí bodu $(x_0, y_0, u_0, v_0) = (1, 0, 1, 1)$ definovány implicitně funkce $u = u(x, y) \in C^\infty(\mathcal{U}(1, 0))$,

$v = v(x, y) \in C^\infty(\mathcal{U}(1, 0))$, tj. $u(1, 0) = 1$, $v(1, 0) = 1$,

a platí v $\mathcal{U}(1, 0)$:

$$x + y - 2u^2(x, y) + v^2(x, y) = 0$$

$$x - y - u(x, y) \cdot v(x, y) = 0$$

Obmaňukle: Vidíme, že pro soustavu (*), kadanou v příkladu,

$$\text{je } \frac{D(F_1, F_2)}{D(u, v)}(x_0, y_0, u_0, v_0) = \begin{vmatrix} -4u_0 & 2v_0 \\ -v_0 & -u_0 \end{vmatrix} = 4u_0^2 + 2v_0^2 \neq 0$$

pro každý bod (x_0, y_0, u_0, v_0) , kde $u_0 \neq 0$ a $v_0 \neq 0$;

kdy, soustavou rovníc (*) je v okolí každého bodu $(x_0, y_0, u_0, v_0) \in \mathbb{R}^4$, kde $u_0 \neq 0$ i $v_0 \neq 0$, definována implicitně dvojice funkcí

$$u = u(x, y), \quad v = v(x, y), \quad u, v \in C^\infty(U(x_0, y_0)).$$

Tento „výsledek“ našeho překladače lze „chápat“ také tak, že k zobrazení $G: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$, $G(u, v) = (x, y)$, kde

$$x = \frac{1}{2} (2u^2 - v^2 + uv)$$

$$y = \frac{1}{2} (2u^2 - v^2 - uv)$$

v okolí každého bodu $(u_0, v_0) \neq (0, 0)$ existuje zobrazení inverzní, která se spojitě dají derivovat (všech řádů).